

- O aterramento é indispensável e deve ser realizado pelo pino terra.
- Antes de fazer as conexões, certifique que a alimentação esteja desligada.
- Não alterar a posição do ventilador.

Parâmetros de Hardware e Software

Parâmetros	Descrição	
	IE40	IE60
Corrente Saída Nominal	4,0 A	6,0 A
Corrente Saída Máxima ¹	8 A	11 A
Corrente Entrada Nominal	8,8 A	12 A
Tensão de Entrada	Monofásica 220 V (±10%) Bivolt (110 / 220) V [±10%]	
Frequência de Entrada	60 Hz (± 2%)	
Frequência Máxima de Saída	(85 ou 100) Hz	
Frequência de Chaveamento	10 kHz	
Tipo de Controle	Space Vector Modulation	
Temperatura de Operação	(0 a + 50) °C	
Umidade Relativa	5 % a 90 % (Sem Condensação)	
Entrada Digital ²	4 Entradas Digitais Opto Isoladas Consumo Individual → 10 mA / +5 V Modo Frequência → $f_{saída} = (f_{entrada})/2$	

Parâmetros	Descrição	
	IE40	IE60
Rampa de Aceleração	25 seg	
Rampa de Desaceleração	20 seg	
Frequência Mínima	5 Hz	
Frequência Máxima	100 Hz	
Corrente de Sobrecarga ³	6 A	7,5 A
Tempo de Auto Reset	30 seg	

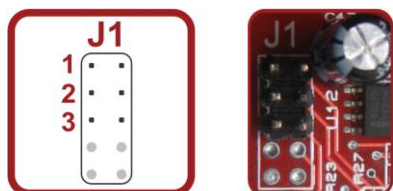
¹ Máximo 10 segundos acima.

² Fonte interna isolada +5 V / 100 mA.

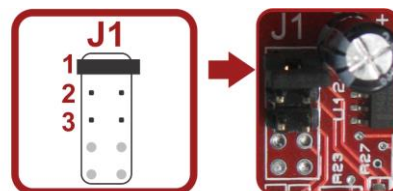
³ Máximo 10 segundos acima, o LED sinalizará piscando intermitente.

Seleção da Frequência Máxima

O inversor IEX está preparado para operar com frequência máxima de **85 Hz** (sem jumper). Para configurar sua frequência máxima de trabalho para **100 Hz**, adicione o jumper (que acompanha este manual) na primeira posição do conector J1, conforme exemplo abaixo.



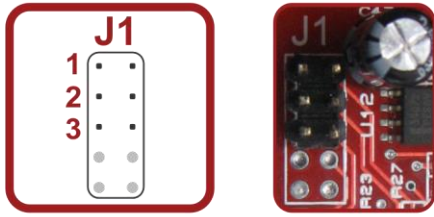
Frequência Máxima 85 Hz
Sem Jumper



Frequência Máxima 100 Hz
Com Jumper

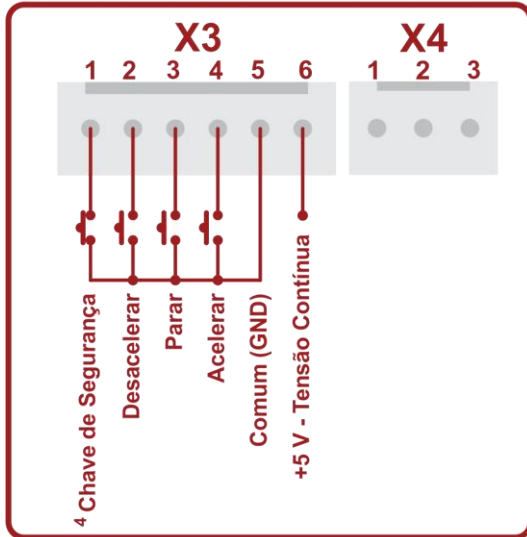
Métodos de Funcionamento

O inversor IEX está preparado para operar com dois métodos de acionamento, *Método Teclado* e *Método Frequência*. Para funcionamento em um dos métodos basta alternar o **jumper** na posição central do conector **J1**. Para ligações elétricas siga os exemplos abaixo de acordo com o método utilizado.

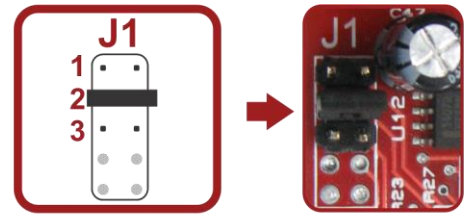


Método Teclado Sem Jumper

Utiliza-se o conector **X3** para conexão do inversor com o painel de comando.

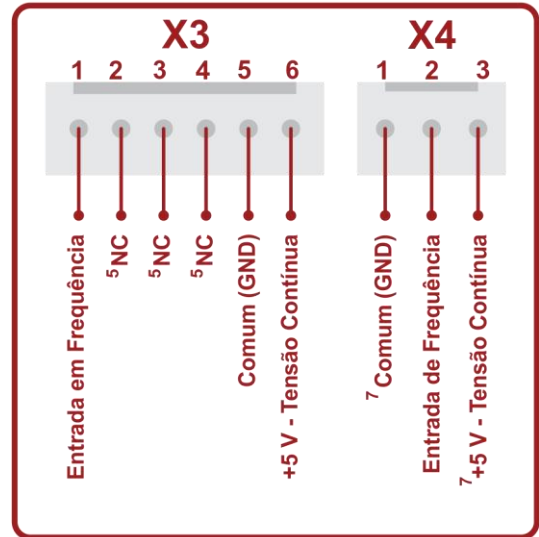


⁴ Chave de Segurança deve permanecer normalmente fechada.



Método Frequência Com Jumper

Utiliza-se o conector **X3** ou **X4** para conexão do inversor com o painel de frequência.



⁵ Não Conectar

⁷ Utilizar alimentação externa



- O chicote X6 deve ser usado quando o painel não tem alimentação externa.
- Sempre desenergize o inversor quando alterar o modo de funcionamento.
- Caso a rotação da lona esteja invertida, altere a posição dos fios entre U e W.

Sinalização LED

É utilizado para sinalizar eventos conforme funcionamento, conforme tabela abaixo.

Piscadas ⁶	Descrição	Resolução
Aceso	Energizado e pronto para funcionar	
Intermitente	Disparo da Sobrecarga	Ocorre quando há uma carga muito alta no motor, provável que as especificações do motor/relação de polia encontram-se mal dimensionadas.
1	Sobretensão	Desconecte o inversor da rede e verifique se a tensão da rede está dentro da especificação (200 a 240) V
2	Subtensão	Desconecte o inversor da rede e verifique se a tensão da rede está dentro da especificação (200 a 240) V
3	Sobret temperatura	Verifique se a temperatura do dissipador se encontra acima da especificação, posicionar a placa próximo a circulação de ar.
4	Sobrecarga – Software	Ocorre quando há uma carga muito alta no motor, provável que as especificações do motor/relação de polia encontram-se mal dimensionadas.
5	Sobrecorrente – Hardware	Verificar se não há curto-circuito entre duas fases, enrolamento do motor ou verificar se não há nenhum bloqueio mecânico, lubrificação e se as ligações com o motor foram feitas da forma correta (220V).
6	Erro de comunicação	Verificar o chicote de ligação entre o painel e a esteira.

⁶ Em 30 segundos os erros são auto resetados.